

**Mecánica Cuántica**  
**Semestre 2024-2**  
**Prof: Asaf Paris Mandoki**  
**Ayud: Eduardo Esquivel Ramírez**  
**Ayud: Leonardo Uhthoff Rodríguez**



**Tarea-Examen 4**  
**Entrega: 13/05/2024**

**Ejercicio 1:** Valores esperados de para  $j = 1$  **1 pts**

Considera un sistema con momento angular  $j = 1$ , cuyo espacio de estados está generado por la base  $\{|1, +1\rangle, |1, 0\rangle, |1, -1\rangle\}$  de eigenvectores comunes a  $J^2$  y  $J_z$  de la forma  $|j, m\rangle$ . Si el sistema se encuentra en el estado

$$|\psi\rangle = \alpha |1, 1\rangle + \beta |1, 0\rangle + \gamma |1, -1\rangle,$$

con  $\alpha, \beta$  y  $\gamma$  números complejos:

- Calcula el valor esperado  $\langle \vec{J} \rangle$  en términos de  $\alpha, \beta$  y  $\gamma$ .
- Encuentra una expresión para los valores esperados  $\langle J_y^2 \rangle$  y  $\langle J_z^2 \rangle$  en términos de  $\alpha, \beta$  y  $\gamma$ .

**Ejercicio 2:** Cambio de eje de cuantización **2 pts**

Considera un sistema físico arbitrario cuyo espacio de estados de 4 dimensiones se genera por los cuatro eigenvectores comunes de  $J^2$  y  $J_z$  para  $|j, m_z\rangle$  para  $j \in \{0, 1\}$ .

- Escribe los cuatro eigenvectores comunes de  $J^2$  y  $J_z$ ,  $|j, m_z\rangle$  para  $j \in \{0, 1\}$ . Aquí no tienes que hacer ningún cálculo, sólo hace falta que los enlistes.
- Escribe los eigenvectores comunes a  $J^2$  y  $J_x$  denotados por  $|j, m_x\rangle$  en términos de los  $|j, m_z\rangle$ . Para hacer esto escribe a  $J_x$  como matriz en la base que escribiste en el inciso anterior. Al diagonalizar esta matriz encontrarás los eigenvectores de  $J_x$  en términos de los eigenvectores de  $J_z$ . ¿Cuáles son los eigenvalores de  $J_x$ ?  
(Recuerda que puedes auxiliarte de una computadora para diagonalizar)

**Ejercicio 3:** Estado de un espín **2 pts**

En clase hablamos acerca del operador asociado al observable de espín  $\vec{S} = (S_x, S_y, S_z)$  donde, en la base de eigenvectores de  $S^2$  y  $S_z$  denotados por

$$\{|s = 1/2, m_s = 1/2\rangle = |+\rangle, |s = 1/2, m_s = -1/2\rangle = |-\rangle\},$$

las representaciones matriciales de las componentes son

$$S_x = \frac{\hbar}{2} \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}, \quad S_y = \frac{\hbar}{2} \begin{pmatrix} 0 & -i \\ i & 0 \end{pmatrix}, \quad S_z = \frac{\hbar}{2} \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}.$$

A partir de estos operadores podemos obtener el observable de espín en una dirección arbitraria  $\vec{u}$  determinada por los ángulos  $\theta$  y  $\varphi$  por medio de

$$\vec{S} \cdot \vec{u} = S_u = S_x \sin \theta \cos \varphi + S_y \sin \theta \sin \varphi + S_z \cos \theta$$

Muestra que

$$\begin{aligned} |+\rangle_u &= \cos \frac{\theta}{2} e^{-i\varphi/2} |+\rangle + \sin \frac{\theta}{2} e^{i\varphi/2} |-\rangle \\ |-\rangle_u &= -\sin \frac{\theta}{2} e^{-i\varphi/2} |+\rangle + \cos \frac{\theta}{2} e^{i\varphi/2} |-\rangle \end{aligned}$$

son los eigenvectores de  $S_u$ .

**Ejercicio 4:** Desviación RMS en momento angular **2 pts**

Considerando un eigenestado de momento angular arbitrario  $|\ell, m\rangle$ . Encuentra:  $\langle L_x \rangle$ ,  $\langle L_z \rangle$ ,  $\langle L_x^2 \rangle$ ,  $\langle L_z^2 \rangle$ ,  $\Delta L_x$ ,  $\Delta L_z$ .

Observa la estructura de las ecuaciones antes de hacer cálculos innecesarios.

**Ejercicio 5:** Valores esperados para átomo hidrogenoide **2 pts**

Para un átomo hidrogenoide en el estado  $|n = 1, l = 0, m = 0\rangle$  calcula:

- El valor esperado  $\langle r \rangle$ .
- El radio con máxima probabilidad de encontrar al electrón (Ojo: recuerda que las funciones de onda calculadas están en coordenadas esféricas ¿Cómo afecta esto a la probabilidad radial?)

**Ejercicio 6:** Operadores escalera de momento angular **2 pts**

En clase encontramos que los armónicos esféricos  $Y_\ell^m(\theta, \varphi)$  con  $m = \ell$  tienen la forma

$$Y_\ell^\ell(\theta, \varphi) = N \sin^\ell \theta e^{i\ell\varphi},$$

donde  $N$  es una constante de normalización.

- Calcula  $N$  para el caso  $\ell = 1$ .
- Usa  $L_-$  para obtener  $Y_1^0(\theta, \varphi)$  y  $Y_1^{-1}(\theta, \varphi)$  a partir de  $Y_1^1(\theta, \varphi)$ .