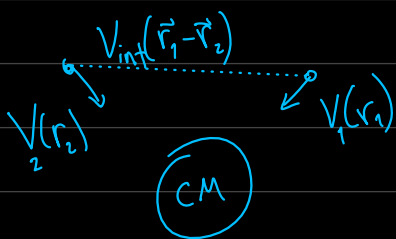


Suma de momentos angulares

Mecánica clásica:

$$\vec{L}_{total} = \sum_i \vec{L}_i = \sum_i \vec{r}_i \times \vec{p}_i$$

constante de movimiento
(si no hay fuerzas externas)



- Si $V_{int} = 0$, L_1 y L_2 son constantes de mov.

- Si 1 y 2 interactúan L_1 y L_2 no son ctes de mov per L_{total} sí es.

Mecánica Cuántica

Ejemplo 1

$$- H_0 = H_1 + H_2$$

- Considerándolo en la representación $\{|\vec{r}_1, \vec{r}_2\rangle\}$

$$H_1 = -\frac{\hbar^2}{2m_1} \nabla_1^2 + V(r_1) \quad ; \quad H_2 = -\frac{\hbar^2}{2m_2} \nabla_2^2 + V(r_2)$$

actúa respecto a coordenadas de la partícula 1.

(ahora no hay interacción entre 1 y 2)

$$[\vec{L}_1, H_1] = 0$$

Ejercicio 1 de tarea

(si sólo hay una partícula, su momento angular es una cte de movimiento)

$$[\vec{L}_2, H_1] = 0$$

actúan en espacios distintos

$$(\mathbb{1}_1 \otimes \vec{L}_2)(H_1 \otimes \mathbb{1}_2) - (H_1 \otimes \mathbb{1}_2)(\mathbb{1}_1 \otimes \vec{L}_2) = 0$$

$$\text{También } [\vec{L}_2, H_2] = [\vec{L}_1, H_2] = 0$$

$$[\vec{L}_1, H_0] = [\vec{L}_2, H_0] = 0$$

$\therefore \vec{L}_1$ y \vec{L}_2 son ctes. de mov. de H_0 .

¿Qué pasa si agregamos una interacción entre 1 y 2?

$$U(|\vec{r}_1 - \vec{r}_2|) \quad \text{con} \quad |\vec{r}_1 - \vec{r}_2| = \sqrt{(x_1 - x_2)^2 + (y_1 - y_2)^2 + (z_1 - z_2)^2}$$

$$H = H_1 + H_2 + U(|\vec{r}_1 - \vec{r}_2|)$$

¿Siguen siendo constantes de movimiento \vec{L}_1 y \vec{L}_2 ?

$$[\vec{L}_1, H] = [\vec{L}_1, H_1 + H_2 + U(|\vec{r}_1 - \vec{r}_2|)] = [\vec{L}_1, U(|\vec{r}_1 - \vec{r}_2|)]$$

nos fijamos en L_{1z}

$$[L_{1z}, U(|\vec{r}_1 - \vec{r}_2|)] \psi(\vec{r}_1) = L_{1z}(U\psi) - U L_{1z} \psi = (L_{1z} U) \psi + \cancel{L_{1z} \psi U} - \cancel{U L_{1z} \psi}$$

$$L_{1z} = (\vec{r}_1 \times \vec{p}_1)_z = \frac{\hbar}{i} \left(x_1 \frac{\partial}{\partial y_1} - y_1 \frac{\partial}{\partial x_1} \right)$$

usando la
regla para derivar
productos

$$[L_{1z}, U(|\vec{r}_1 - \vec{r}_2|)] = (L_{1z} U) = \frac{\hbar}{i} \left(x_1 \frac{\partial U}{\partial y_1} - y_1 \frac{\partial U}{\partial x_1} \right)$$

usando regla de la cadena \rightarrow $= \frac{\hbar}{i} \left(x_1 U' \cdot \frac{y_1 - y_2}{|\vec{r}_1 - \vec{r}_2|} - y_1 U' \cdot \frac{x_1 - x_2}{|\vec{r}_1 - \vec{r}_2|} \right)$

en general es distinto de cero

$\therefore L_{1z}$ no es cte de mov.

Si consideramos $\vec{L} = \vec{L}_1 + \vec{L}_2$

$$[L_{1z} + L_{2z}, U(|\vec{r}_1 - \vec{r}_2|)] = \frac{\hbar}{i} \left(x_1 \frac{\partial U}{\partial y_1} - y_1 \frac{\partial U}{\partial x_1} + x_2 \frac{\partial U}{\partial y_2} - y_2 \frac{\partial U}{\partial x_2} \right)$$

$$= \frac{\hbar}{i} \frac{U'}{|\vec{r}_1 - \vec{r}_2|} \left(x_1 (y_1 - y_2) - y_1 (x_1 - x_2) + x_2 (y_2 - y_1) - y_2 (x_2 - x_1) \right) = 0$$

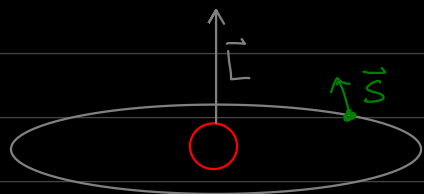
Análogamente L_x, L_y

\therefore En mecánica cuántica también $\vec{L} = \vec{L}_1 + \vec{L}_2$ son ctes de movimiento.

Ejemplo 2: Partícula con espín.

- En un potencial central (si sólo hay una partícula, su momento angular es una cte de movimiento)

$$H_0 = -\frac{\hbar^2}{2m} \nabla^2 + V(r)$$



$$[L, H_0] = 0$$

actúan en espacios distintos

$$[S, H_0] = 0$$

Si agregamos a H_0 un término $H_{so} = \xi(r) \vec{L} \cdot \vec{S}$

$$H = H_0 + H_{so}$$

$$[L_z, H] = [L_z, H_{so}] = \xi(r) [L_z, L_x S_x + L_y S_y + L_z S_z]$$

conmuta con L_z

$$([L_i, S_j] = 0 \text{ operan en espacios distintos}) = \xi(r) i\hbar (S_x L_y - L_x S_y) \neq 0$$

Análogamente

$$[S_z, H] = \xi(r) i\hbar (L_x S_y - S_x L_y)$$

Al agregar H_{so} a H_0 , \vec{L} , \vec{S} dejan de ser constantes de movimiento.

Si definimos $\vec{J} = \vec{S} + \vec{L}$;

$$[J_z, H] = [S_z, H] + [L_z, H] = 0$$

$\therefore \vec{J}$ sí es una constante de movimiento de H .

En ambos ejemplos $[\vec{J}_1, \vec{J}_2] = 0$

$$[\vec{J}_1, H] \neq 0$$

$$[\vec{J}_2, H] \neq 0$$

pero $[\underbrace{\vec{J}_1 + \vec{J}_2}_{\vec{J}}, H] = 0$

Suma de momentos angulares cuánticos

El problema de suma de momentos angulares en mecánica cuántica consta de encontrar una base de e-vectores comunes para J^2 y J_z en términos de e-vectores de J_1^2, J_{1z}, J_2^2 y J_{2z} (con $\vec{J} = \vec{J}_1 + \vec{J}_2$)

Consideramos dos m.a. \vec{J}_1 y \vec{J}_2

Espacio de estados: Para \vec{J}_1 $\{|j_1, m_1\rangle\}$
Para \vec{J}_2 $\{|j_2, m_2\rangle\}$
Para el sistema compuesto $\{|j_1, m_1, j_2, m_2\rangle\}$

$|j_1, m_1, j_2, m_2\rangle$ es un e-vector de J_1^2, J_{1z}, J_2^2 y J_{2z}

$$\begin{aligned} J_1^2 |j_1, m_1, j_2, m_2\rangle &= \hbar^2 j_1(j_1+1) |j_1, m_1, j_2, m_2\rangle \\ J_{1z} \otimes \mathbb{1}_2 \rightarrow J_{1z} |j_1, m_1, j_2, m_2\rangle &= \hbar m_1 |j_1, m_1, j_2, m_2\rangle \\ J_2^2 |j_1, m_1, j_2, m_2\rangle &= \hbar^2 j_2(j_2+1) |j_1, m_1, j_2, m_2\rangle \\ \mathbb{1}_1 \otimes J_{2z} \rightarrow J_{2z} |j_1, m_1, j_2, m_2\rangle &= \hbar m_2 |j_1, m_1, j_2, m_2\rangle \end{aligned}$$

$\{J_1^2, J_{1z}, J_2^2, J_{2z}\}$ es un CLOC en $\mathcal{E} = \mathcal{E}_{J_1} \otimes \mathcal{E}_{J_2}$

Definimos $\vec{J} = \vec{J}_1 + \vec{J}_2 = \vec{J}_1 \otimes \mathbb{1}_2 + \mathbb{1}_1 \otimes \vec{J}_2$

$$(J_x, J_y, J_z) = (J_{1x} + J_{2x}, J_{1y} + J_{2y}, J_{1z} + J_{2z})$$

Habríamos definido a un momento angular como algo que cumple $[A_i, A_j] = i\hbar \epsilon_{ijk} A_k$. ¿ \vec{J} es un momento angular?

operan en espacios distintos

$$\begin{aligned} [J_x, J_y] &= [J_{1x} + J_{2x}, J_{1y} + J_{2y}] = [J_{1x}, J_{1y}] + [J_{1x}, J_{2y}] + [J_{2x}, J_{1y}] + [J_{2x}, J_{2y}] \\ &= i\hbar J_{1z} + i\hbar J_{2z} \\ &= i\hbar J_z \end{aligned}$$

Análogamente los demás casos y $[J_i, J_j] = i\hbar \epsilon_{ijk} J_k$

$\therefore \vec{J} = \vec{J}_1 + \vec{J}_2$ es un momento angular

\therefore Podemos encontrar e-vectores compartidos de J^2 y J_z .

Nos será útil una expresión para J^2

$$J^2 = (\vec{J}_1 + \vec{J}_2)^2 = (\vec{J}_1 + \vec{J}_2) \cdot (\vec{J}_1 + \vec{J}_2) = J_1^2 + J_2^2 + \underbrace{\vec{J}_1 \cdot \vec{J}_2 + \vec{J}_2 \cdot \vec{J}_1}_{2\vec{J}_1 \cdot \vec{J}_2}$$

¿Comutan? Si: espacios distintos

$$\text{Ojo: } \vec{J}_1 \cdot \vec{J}_2 = J_{1x} J_{2x} + J_{1y} J_{2y} + J_{1z} J_{2z}$$

$$= \frac{1}{2} (J_{1+} J_{2-} + J_{1-} J_{2+}) + J_{1z} J_{2z}$$

$$J^2 = J_1^2 + J_2^2 + (J_{1+} J_{2-} + J_{1-} J_{2+}) + 2J_{1z} J_{2z}$$