

$$\langle \hat{A} \rangle = \langle \psi | \hat{A} | \psi \rangle$$

$$\Delta A = \sqrt{\langle (\hat{A} - \langle \hat{A} \rangle)^2 \rangle} = \sqrt{\langle \hat{A}^2 \rangle - \langle \hat{A} \rangle^2}$$

$$\frac{d}{dt} \langle \psi(t) | \psi(t) \rangle = 0 \quad \text{Si} \quad i\hbar \frac{d}{dt} |\psi(t)\rangle = \hat{H} |\psi(t)\rangle$$

Conservación local de probabilidad

- $\rho(\mathbf{r}, t) = |\psi(\mathbf{r}, t)|^2$ es una densidad de probabilidad
- La probabilidad $dP(\mathbf{r}, t)$ de encontrar a la partícula al tiempo t en un volumen infinitesimal d^3r ubicado en el punto \mathbf{r} es

$$dP(\mathbf{r}, t) = \rho(\mathbf{r}, t) d^3r$$

- Mostramos que la integral de $\rho(\mathbf{r}, t)$ sobre todo el espacio se mantiene constante pero esto no significa que $\rho(\mathbf{r}, t)$ deba ser constante en el tiempo.
- Análogo a una densidad de cargas de un sistema cerrado.
- En el caso de cargas tenemos la ecuación de continuidad

$$\frac{\partial}{\partial t} \rho(\mathbf{r}, t) + \nabla \cdot \mathbf{J}(\mathbf{r}, t) = 0$$

- ¿Podemos encontrar algo similar para nuestro caso?
- Escribir la ecuación de Schrödinger en la base de posición para un potencial escalar y también su complejo conjugado.
- Multiplicar la ecuación para ψ por ψ^* y la de ψ^* por ψ
- Al sumarlas obtenemos

$$i\hbar \frac{\partial}{\partial t} [\psi^*(\mathbf{r}, t)\psi(\mathbf{r}, t)] = -\frac{\hbar^2}{2m} [\psi^* \nabla^2 \psi - \psi \nabla^2 \psi^*]$$

o bien

$$\frac{\partial}{\partial t} \rho(\mathbf{r}, t) + \frac{\hbar}{2mi} [\psi^* \nabla^2 \psi - \psi \nabla^2 \psi^*]$$

- Si definimos

$$\begin{aligned} \mathbf{J}(\mathbf{r}, t) &= \frac{\hbar}{2mi} [\psi^* \nabla \psi - \psi \nabla \psi^*] \\ &= \frac{1}{m} \operatorname{Re} \left\{ \psi^* \left(\frac{\hbar}{i} \nabla \psi \right) \right\} \end{aligned}$$

$$\operatorname{div} \mathbf{J}(\mathbf{r}, t) = \nabla \cdot \mathbf{J}$$

$$= \frac{\hbar}{2mi} [(\nabla \psi^*) \cdot (\nabla \psi) + \psi^* (\nabla^2 \psi) - (\nabla \psi) \cdot (\nabla \psi^*) - \psi (\nabla^2 \psi^*)]$$

$$= \frac{\hbar}{2mi} [\psi^* \Delta \psi - \psi \Delta \psi^*]$$

(D-18)

Conservación
Global

$$\langle \psi(t) | \psi(t) \rangle = \text{cte}$$

Conservación
local



Onda plana

$$i\hbar \frac{\partial}{\partial t} \psi(\vec{r}, t) = -\frac{\hbar^2}{2m} \nabla^2 \psi(\vec{r}, t)$$

Solución $\psi(\vec{r}, t) = A e^{i(\vec{k} \cdot \vec{r} - \omega t)}$

$$\hbar \omega = \frac{\hbar^2 k^2}{2m}$$

$$S = |A|^2, \quad \vec{J} = |A|^2 \frac{\hbar \vec{k}}{2m}$$

$$\psi(\vec{r}, t) = F(\vec{r}) G(t)$$

$$i\hbar F \dot{G} = -\frac{\hbar^2}{2m} \nabla^2 F G$$

$$i\hbar \frac{\dot{G}}{G} = -\frac{\hbar^2}{2m} \frac{\nabla^2 F}{F} = \hbar \omega$$

$$i\hbar \dot{G} = \hbar \omega G \Rightarrow \dot{G} = e^{-i\omega t}$$

$$-\frac{\hbar^2}{2m} \nabla^2 F = \hbar \omega F \quad (\text{Helmholtz})$$

Evolución de los valores promedios de un observable

- Para un estado normalizado $|\psi(t)\rangle$ la evolución del valor esperado de un operador A está dada por

$$\langle A \rangle(t) = \langle \psi(t) | A | \psi(t) \rangle \quad (3)$$

- En este caso vemos que $\langle A \rangle(t)$ depende de t debido a la dependencia de $|\psi(t)\rangle$ que evoluciona de acuerdo a la Ec de Schrödinger.
- En un caso más general A podría depender explícitamente del tiempo causando una variación adicional de $\langle A \rangle(t)$ respecto a t .
- Vamos a estudiar la evolución $\langle A \rangle(t)$ y su relación con mecánica clásica.
- Derivando la Ec. 3 respecto a t

$$\frac{d}{dt} \langle \psi(t) | A | \psi(t) \rangle = \left[\frac{d}{dt} \langle \psi(t) | \right] A(t) | \psi(t) \rangle + \langle \psi(t) | A(t) \left[\frac{d}{dt} | \psi(t) \rangle \right] + \langle \psi(t) | \frac{\partial A(t)}{\partial t} | \psi(t) \rangle$$

- Usando la Ec de Schrödinger para $\frac{d}{dt} \langle \psi(t) |$ y $\frac{d}{dt} | \psi(t) \rangle$

$$\frac{d}{dt} \langle \psi(t) | A | \psi(t) \rangle = \frac{1}{i\hbar} \langle \psi(t) | A(t) H(t) - H(t) A(t) | \psi(t) \rangle + \langle \psi(t) | \frac{\partial A(t)}{\partial t} | \psi(t) \rangle$$

- Por lo tanto

$$\frac{d}{dt} \langle A \rangle = \frac{1}{i\hbar} \langle [A, H(t)] \rangle + \left\langle \frac{\partial A}{\partial t} \right\rangle \quad (4)$$

- Entendamos cómo aparece la dependencia de $\langle A \rangle$ respecto a t
- Consideremos una cantidad clásica $\mathcal{A}(\mathbf{r}, \mathbf{p}, t)$. En mecánica clásica \mathbf{r}, \mathbf{p} dependen de t y de esta forma \mathcal{A} depende de t explícitamente e implícitamente a través de \mathbf{r} y \mathbf{p} .
- A la cantidad clásica \mathcal{A} le corresponde un operador $A = \mathcal{A}(\mathbf{R}, \mathbf{P}, t)$.
- La dependencia del tiempo de \mathbf{r} y \mathbf{p} ya no aparece en \mathbf{R} y \mathbf{P} sino en el vector de estado $|\psi(t)\rangle$.
- En la representación $|\mathbf{r}\rangle$ el valor medio de A es

$$\langle A \rangle = \int d^3r \psi^*(\mathbf{r}, t) \mathcal{A}(\mathbf{r}, -i\hbar \nabla, t) \psi(\mathbf{r}, t)$$

al integrar respecto a \mathbf{r} queda un número que sólo depende de t .

Los observables \mathbf{R} y \mathbf{P} (Teorema de Ehrenfest)

- Aplicaremos la ecuación 4 a los observables \mathbf{R} y \mathbf{P} para una partícula en un potencial escalar

$$H = \frac{P^2}{2m} + V(\mathbf{R})$$

- Estos operadores no depende explícitamente del tiempo por lo que $\frac{\partial \mathbf{R}}{\partial t} = 0$ y $\frac{\partial \mathbf{P}}{\partial t} = 0$
- entonces podemos escribir

$$\begin{aligned}\frac{d}{dt} \langle \mathbf{R} \rangle &= \frac{1}{i\hbar} \langle [\mathbf{R}, H] \rangle = \frac{1}{i\hbar} \left\langle \left[\mathbf{R}, \frac{P^2}{2m} \right] \right\rangle \\ \frac{d}{dt} \langle \mathbf{P} \rangle &= \frac{1}{i\hbar} \langle [\mathbf{P}, H] \rangle = \frac{1}{i\hbar} \langle [\mathbf{P}, V(\mathbf{R})] \rangle\end{aligned}$$

- Calcular $\left[\mathbf{R}, \frac{P^2}{2m} \right] = \frac{i\hbar}{m} \mathbf{P}$ usando $[A, BC] = [A, B]C + B[A, C]$ y las relaciones canónicas de conmutación $[R_i, P_j] = i\hbar \delta_{ji}$
- de Tarea $[\mathbf{P}, V(\mathbf{R})] = -i\hbar \nabla V(\mathbf{R})$
- Por lo tanto obtenemos

$$\begin{aligned}\frac{d}{dt} \langle \mathbf{R} \rangle &= \frac{1}{m} \langle \mathbf{P} \rangle \\ \frac{d}{dt} \langle \mathbf{P} \rangle &= - \langle \nabla V(\mathbf{R}) \rangle\end{aligned}$$