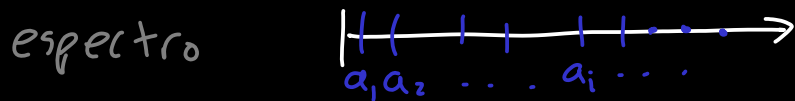


Postulados de Mecánica Cuántica II

4.1 (Espectro discreto y no degenerado)



Observable A con $A|e_i\rangle = a_i|e_i\rangle$

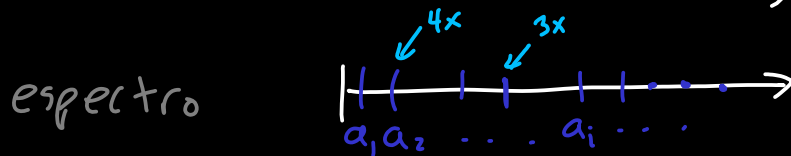
Para $|\psi\rangle = c_1|e_1\rangle + c_2|e_2\rangle + \dots + c_n|e_n\rangle$

La probabilidad de obtener el resultado a_i al medir el sistema es

$$\mathcal{P}(a_i) = |c_i|^2 = |\langle e_i | \psi \rangle|^2 = \langle \psi | P_{|e_i\rangle} | \psi \rangle$$

Proyector
a estado
 $|e_i\rangle$

4.2 (Espectro discreto y degenerado)



- Varios e-vectores comparten e-valor.
- e-valores se repiten

A varios e-vectores ortonormales les corresponde el e-valor a_i .

$$A|e_i^n\rangle = a_i|e_i^n\rangle$$

$|e_i^n\rangle$ con $n=1, \dots, g_i$
a qué e-valor corresponden

Podemos escribir al estado como

$$|\psi\rangle = \sum_i \sum_{n=1}^{g_i} c_i^n |e_i^n\rangle$$

de veces
que se repite
el e-valor i

En este caso, la probabilidad de obtener a_i como resultado de una medición es:

$$\begin{aligned} \mathcal{P}(a_i) &= \sum_{n=1}^{g_i} |c_i^n|^2 = \sum_{n=1}^{g_i} |\langle e_i^n | \psi \rangle|^2 = \sum_{n=1}^{g_i} \langle \psi | e_i^n \rangle \langle e_i^n | \psi \rangle \\ &= \langle \psi | \left(\sum_{n=1}^{g_i} |e_i^n\rangle \langle e_i^n| \right) | \psi \rangle \end{aligned}$$

$$= \langle \psi | P_{a_i} | \psi \rangle$$

Proyector a
eigenspacio
de a_i

4.3 (espectro continuo y no degenerado)

espectro 

$$A |v_\alpha\rangle = \alpha |v_\alpha\rangle \quad |\psi\rangle = \int d\alpha c(\alpha) |v_\alpha\rangle$$

$$\langle \psi | \psi \rangle = 1$$

- Los resultados posibles son un continuo.
- Lo que nos interesa es la densidad de probabilidad de obtener un resultado entre α y $\alpha + d\alpha$

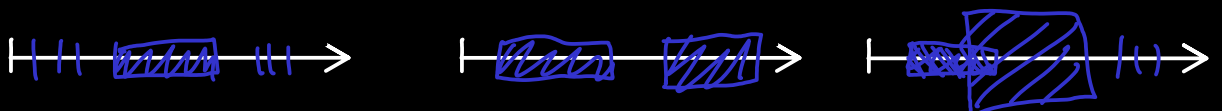
densidad de
probabilidad de
obtener un resultado
en el intervalo
 $(\alpha, \alpha + d\alpha)$

$$dP(\alpha) = |c(\alpha)|^2 = |\langle v_\alpha | \psi \rangle|^2$$

Probabilidad de obtener un resultado entre
 (α_1, α_2) es $P(\alpha_1, \alpha_2) = \int_{\alpha_1}^{\alpha_2} dP(\alpha)$

$$- P(\alpha, \alpha) = 0$$

4.* Espectros posibles (infinitos)



⑤ Colapso del estado cuántico

i) Caso no degenerado

- Si medimos al sistema y obtenemos a_i como resultado y volvemos a medir el mismo observable inmediatamente después, obtenemos el mismo resultado.

$$|\psi\rangle = \sum_i c_i |e_i\rangle \xrightarrow[\substack{\text{medimos y} \\ \text{obtenemos} \\ a_i \text{ como} \\ \text{resultado}}]{\text{antes}} |\psi'\rangle = |e_i\rangle$$

- Con mediciones podemos preparar al sistema en algún estado conocido.
- El proceso de medición no depende de un observador consciente. Es más bien un efecto de sistema chico interactuando con sistema grande.

(Caso degenerado)

$$|\psi\rangle = \sum_i \sum_{n=1}^{g_i} c_i^n |e_i^n\rangle \xrightarrow[\substack{\text{medimos y} \\ \text{obtenemos} \\ a_i}]{\text{proyector a}} |\psi'\rangle = \frac{\sum_{n=1}^{g_i} c_i^n |e_i^n\rangle}{\sqrt{\sum_{n=1}^{g_i} |c_i^n|^2}} = \frac{P_i |\psi\rangle}{\text{su norma}}$$

proyector a
eigenspacio
correspondiente
a

⑥ Evolución temporal

Si conocemos el vector de estado a un tiempo, podemos conocer su evolución en el tiempo usando la Ec. de Schrödinger:

$$i\hbar \frac{d}{dt} |\psi(t)\rangle = H(t) |\psi(t)\rangle$$

↑ Hamiltoniano

El hamiltoniano cuántico se obtiene del clásico reemplazando cantidades físicas por operadores

¿Cómo son los operadores asociados a observables?

- Hermitianos (para obtener valores $\mathbb{R}$ al medir)
- No conmutan necesariamente ($AB \neq BA$)
- El conmutador $[A, B] = AB - BA$

Teorema: Si $[A, B] = 0$ y $|\psi\rangle$ es un e-vector de A entonces $B|\psi\rangle$ es e-vector de A.

$$A|\psi\rangle = \lambda|\psi\rangle \Rightarrow BA|\psi\rangle = \lambda B|\psi\rangle$$

$$[A, B] = 0 \Rightarrow AB = BA \Rightarrow A(B|\psi\rangle) = \lambda(B|\psi\rangle)$$

$\therefore B|\psi\rangle$ es e-vector de A

$\therefore B|\psi\rangle$ e eigenspacio de λ

i) Si λ es no degenerado

el eigenespacio es un rayo

$$B|\psi\rangle = c|\psi\rangle \quad \text{i.e.} \quad |\psi\rangle \text{ es e-vector de } B$$

ii) $B|\psi\rangle$ e eigenespacio de λ

Teorema Importante:

$[A, B] = 0$ sii es posible
construir una base ortonormal
de e-vectores comunes a A y B .
(lo e-valores no tienen que ser comunes)

Corolario:

$[A, B] = 0 \Rightarrow$ Podemos medir A y B
simultáneamente.

Conjuntos Completos de Operadores
que Conmutan.

Empecemos con ejemplos:

base $\{|0\rangle, |1\rangle, |2\rangle, |3\rangle\}$ ortonormales

estado $|\psi\rangle = a|0\rangle + b|1\rangle + c|2\rangle + d|3\rangle$

$$P = (|0\rangle\langle 0| + |2\rangle\langle 2|) - (|1\rangle\langle 1| + |3\rangle\langle 3|)$$

$$P|0\rangle = |0\rangle \quad P|1\rangle = -|1\rangle$$

$$P|2\rangle = |2\rangle \quad P|3\rangle = -|3\rangle$$

$\therefore \{|0\rangle, |1\rangle, |2\rangle, |3\rangle\}$ son e-vectores de P
con e-valores $\{1, -1, 1, -1\}$ respectivamente

Si medimos P al sistema en estado $|\psi\rangle$
hay dos resultados posibles:

Si obtenemos $+1$ el estado colapsa a:

$$|\psi\rangle \rightarrow |\psi_+\rangle = \frac{a|0\rangle + c|2\rangle}{\sqrt{|a|^2 + |c|^2}}$$

Si obtenemos -1 el estado colapsa a:

$$|\psi\rangle \rightarrow |\psi_-\rangle = \frac{b|1\rangle + d|3\rangle}{\sqrt{|b|^2 + |d|^2}} \quad (*)$$

- ¿Podemos medir otra cosa para terminar de determinar el estado?

$$S = (|0\rangle\langle 0| + |1\rangle\langle 1|) - (|2\rangle\langle 2| + |3\rangle\langle 3|)$$

+ si $|0\rangle$ o $|1\rangle$ - si $|2\rangle$ o $|3\rangle$

Se puede ver que $[S, P] = 0$

Def

Un Conjunto Completo de Operadores que Conmutan (CCOC) $A_1, A_2, \dots, A_N$ cumple que

- i) Conmutan por pares ($[A_i, A_j] = 0$)
- ii) Al especificar los e-valores de cada operador se determina de forma única un e-vector.
(salvo por cte multiplicativa).

¿Cómo se obtiene (*)?

$$|\psi\rangle = \sum_i \sum_{n=1}^{g_i} c_i^n |e_i^n\rangle \xrightarrow[\substack{\text{medimos} \\ \text{y obtenemos} \\ a_i}]{\quad} |\psi'\rangle = \frac{\sum_{n=1}^{g_i} c_i^n |e_i^n\rangle}{\sqrt{\sum_{n=1}^{g_i} |c_i^n|^2}}$$

$$\begin{aligned} |\psi\rangle &= a|0\rangle + b|1\rangle + c|2\rangle + d|3\rangle \\ p: &+ |0\rangle \text{ y } |2\rangle \quad - |1\rangle, |3\rangle \\ \text{Si sale } + \\ |\psi\rangle &\longrightarrow |\psi'\rangle = \frac{a|0\rangle + c|2\rangle}{\text{su norma}} \\ &= \frac{a|0\rangle + c|2\rangle}{\sqrt{|a|^2 + |c|^2}} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} & (a^* \langle 0| + c^* \langle 2|)(a|0\rangle + c|2\rangle) = \\ & \underset{\uparrow}{a^*} \underset{\uparrow}{a} \langle 0|0\rangle + \underset{\uparrow}{a^*} \underset{\uparrow}{c} \langle 0|2\rangle + \underset{\uparrow}{c^*} \underset{\uparrow}{a} \langle 2|0\rangle + \underset{\uparrow}{c^*} \underset{\uparrow}{c} \langle 2|2\rangle = \\ & |a|^2 + |c|^2 \end{aligned}$$

Otro ejemplo de CCOC

$$A = 4|0\rangle\langle 0| + 1|1\rangle\langle 1| + 2|2\rangle\langle 2| + 3|3\rangle\langle 3|$$

$\{A\}$ es un CCOC

- Medir los observables en un CCOE determina el estado del sistema por completo.